

第二章 插值法

——引言与基函数插值

刘可伋

上海财经大学 数学学院

一、问题引入



问题： 500 m, 700 m, 1600 m
水温多少？

423 m, 7.12°C

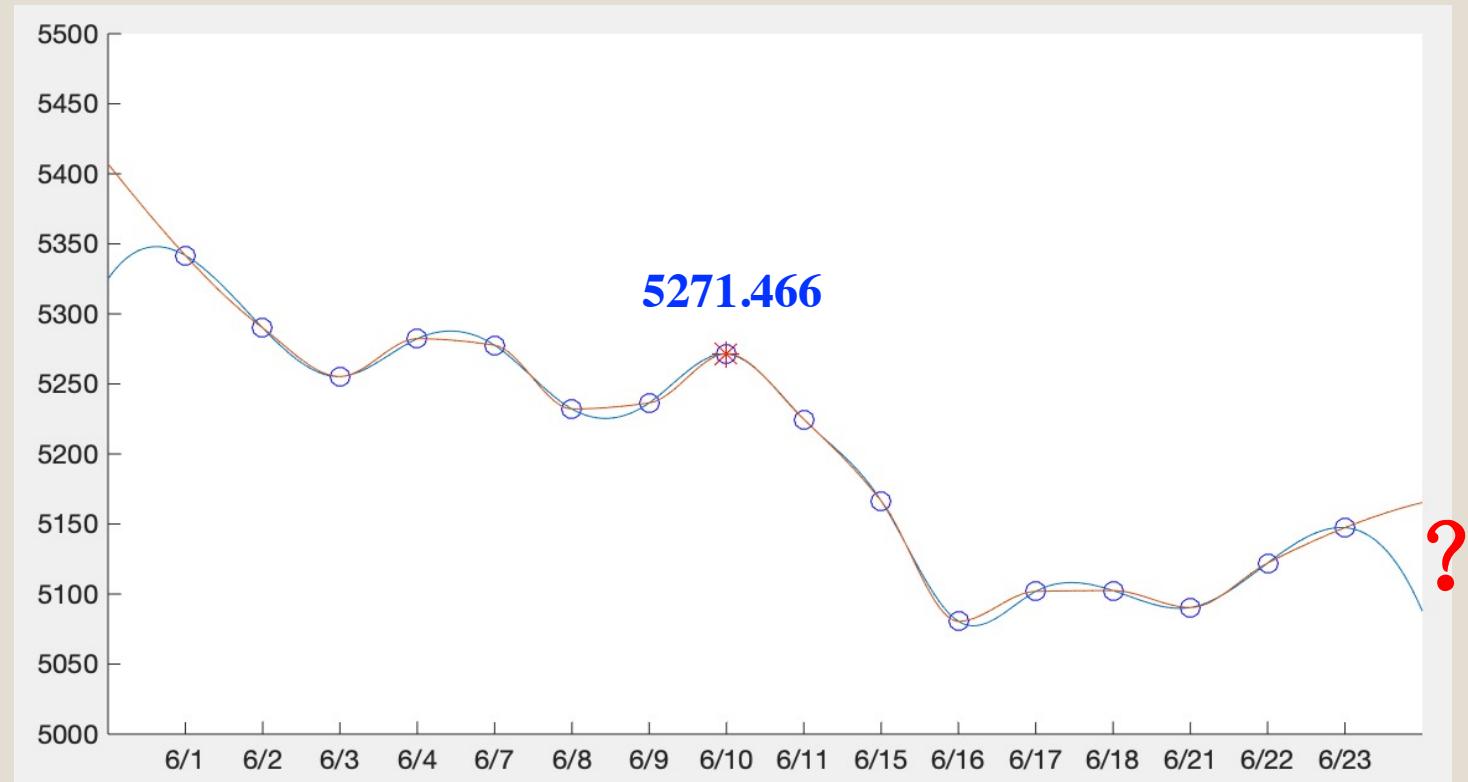
943m, 3.41°C

1457m, 2.53°C

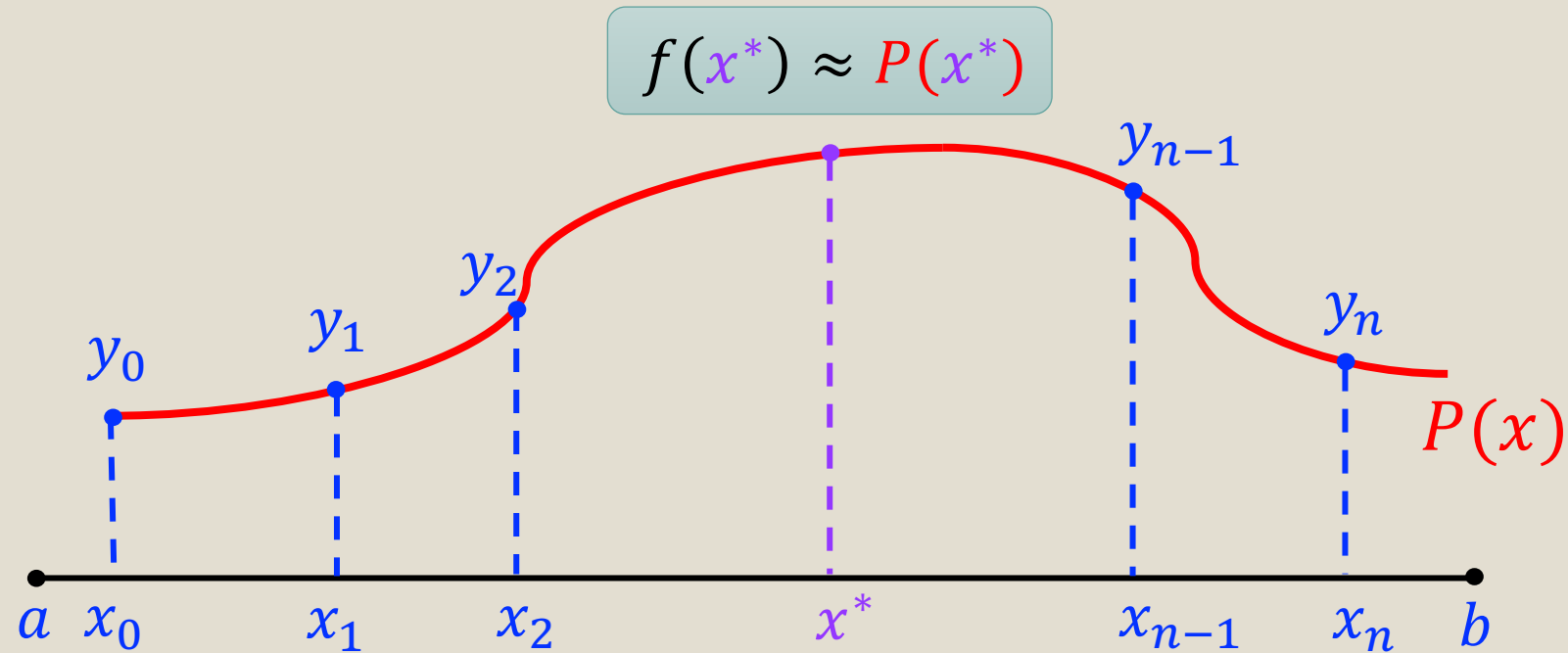
1781m, 2.03°C

问题：“?”是多少? 还会涨吗?

日期	沪深300收盘价
2021-06-01	5341.6798
2021-06-02	5289.9736
2021-06-03	5255.2855
2021-06-04	5282.2772
2021-06-07	5277.6271
2021-06-08	5232.1165
2021-06-09	5236.4493
2021-06-10	?
2021-06-11	5224.7030
2021-06-15	5166.5597
2021-06-16	5080.4909
2021-06-17	5101.8924
2021-06-18	5102.4657
2021-06-21	5090.3854
2021-06-22	5122.1583
2021-06-23	5147.3938



二、问题剖析



x_i : 插值节点

$[a, b]$: 插值区间

$P(x_i) = y_i$: 插值条件

注记: 插值节点可任意排列, 但互不相同!

2.1 插值定义

设 $y = f(x)$ 定义于 $[a, b]$ ，并测得点 $a \leq x_0 < x_1 < \cdots < x_n \leq b$ 上的值

y_0, y_1, \cdots, y_n ，若有简单易算 $P(x)$ 使

$$P(x_i) = y_i, \quad i = 0, 1, \cdots, n$$

则称 $P(x)$ 为 $f(x)$ 的插值函数，求 $P(x)$ 称为插值法。

2.1 插值函数分类

- 1、多项式插值： $P(x)$ 是多项式，多项式最常用的插值函数.
- 2、分段多项式插值： $P(x)$ 是分段多项式
- 3、三角插值： $P(x)$ 是三角函数
- 4、有理插值： $P(x)$ 是有理函数
-

三、多项式插值

已知 $y = f(x)$ 在 $[a, b]$ 上 $n + 1$ 个点 $a \leq x_0 < x_1 < \dots < x_n \leq b$ 处的值 y_0, y_1, \dots, y_n ，若存在次数不超过 n 的多项式：

$$P(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n$$

使 $P(x_i) = y_i$ ($i = 0, 1, \dots, n$)，则称 $P(x)$ 为 $f(x)$ 在 $[a, b]$ 上的插值多项式。

定理（存在唯一性） 满足上述条件的多项式 $P(x)$ 存在且唯一。

思考：如何证明？（提示：Vandermonde 行列式不为0）



线性插值

已知两点信息 $(x_0, y_0), (x_1, y_1)$, 求插值多项式 $P(x)$.

解: 点斜式:

$$P(x) = y_0 + \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0} (x - x_0).$$

两点式:

$$P(x) = y_0 \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} + y_1 \frac{x - x_0}{x_1 - x_0}$$

$$l_0(x) + l_1(x) = 1$$

$$l_0(x_0) = 1, l_0(x_1) = 0$$

$$l_0(x)$$

$$l_1(x)$$

$$l_1(x_0) = 0, l_1(x_1) = 1$$

$$l_i(x) \text{ 一次多项式}$$

抛物线插值

已知三点信息 $(x_0, y_0), (x_1, y_1), (x_2, y_2)$, 求插值多项式 $P(x)$.

猜想:

$$P(x) = y_0 l_0(x) + y_1 l_1(x) + y_2 l_2(x),$$

其中

$$l_0(x_0) = 1, l_0(x_1) = 0, l_0(x_2) = 0$$

$$l_0(x) = A(x - x_1)(x - x_2)$$

$$l_0(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)}$$

$$l_1(x_0) = 0, l_1(x_1) = 1, l_1(x_2) = 0$$

$$l_1(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)}$$

$$l_2(x_0) = 0, l_2(x_1) = 0, l_2(x_2) = 1$$

$$l_2(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)}$$

四、基函数插值法

记 $H_n(x) = \{\text{次数不超过 } n \text{ 的多项式全体}\}$, $H_n(x)$ 是 $n + 1$ 维线性空间.

设 $z_0(x), z_1(x), \dots, z_n(x)$ 是 $H_n(x)$ 的一组基, 则插值多项式可表示为

$$P(x) = a_0 z_0(x) + a_1 z_1(x) + \dots + a_n z_n(x)$$

通过基函数构造插值函数的方法为**基函数插值法**.

思考: 1. 基函数 $z_i(x)$ 如何选取; 2. 系数 a_i 如何确定?

如: 存在唯一性定理选取基: $1, x, x^2, \dots, x^n$, a_i 通过**求解线性方程组**得到

4.1 Lagrange 插值法

定义：设 $l_k(x)$ 是 n 次多项式，且在 x_0, x_1, \dots, x_n 上满足

$$l_k(x_i) = \begin{cases} 0, & i \neq k \\ 1, & i = k \end{cases} \quad (i, k = 0, 1, 2, \dots, n)$$

称 $l_k(x)$ 为节点 x_0, x_1, \dots, x_n 上的 n 次 **Lagrange 插值基函数**。

由 **Lagrange 插值基函数** 构成插值多项式的方法称为 **Lagrange 插值法**。

注记：

1. $l_k(x)$ 构成 $H_n(x)$ 一组基. 为什么?
2. $l_k(x)$ 由插值节点唯一确定.

Lagrange 插值基函数

由定义可知:

$$l_k(x) = A_k(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{k-1})(x - x_{k+1}) \cdots (x - x_n)$$

由 $l_k(x_k) = 1$ 可得:

$$A_k = \frac{1}{(x_k - x_0)(x_k - x_1) \cdots (x_k - x_{k-1})(x_k - x_{k+1}) \cdots (x_k - x_n)}$$

所以

$$l_k(x) = \prod_{i=0, i \neq k}^n \frac{x - x_i}{x_k - x_i}$$

Lagrange 插值多项式

由Lagrange插值基函数，可得插值多项式：

思考：优缺点？

$$P(x) = a_0l_0(x) + a_1l_1(x) + \cdots + a_nl_n(x),$$

将插值条件 $P(x_i) = y_i$ ($i = 0, 1, \dots, n$) 代入可得， $a_i = y_i$ ，则定义

$$L_n(x) := y_0l_0(x) + y_1l_1(x) + \cdots + y_nl_n(x)$$

为 **Lagrange** 插值多项式.

$$\text{注记: } L_n(x) = \sum_{k=0}^n y_k l_k(x) = \sum_{k=0}^n y_k \prod_{i=0, i \neq k}^n \frac{x - x_i}{x_k - x_i}$$

若引入

$$\omega_{n+1}(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n)$$

那么

$$\omega'_{n+1}(x_k) = (x_k - x_0) \cdots (x_k - x_{k-1})(x_k - x_{k+1}) \cdots (x_k - x_n)$$

则 **Lagrange 插值多项式** 可写为:

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n y_k \frac{\omega_{n+1}(x)}{(x - x_k) \omega'_{n+1}(x_k)}$$

注记: $n + 1$ 个节点的插值多项式的次数可能 **小于** n !

例1 已知函数 $\ln x$ 的信息如下

x	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8
$\ln x$	-0.9163	-0.6931	-0.5108	-0.3567	-0.2231

用Lagrange插值法 ($n = 1, 2$) 计算 $\ln 0.54$ 的近似值.

解: (1) 一次多项式: 取 $x_0 = 0.5, x_1 = 0.6$, 那么

$$\ln 0.54 \approx L_1(0.54) \approx -0.6202$$

(2) 二次多项式: 取 $x_0 = 0.4, x_1 = 0.5, x_2 = 0.6$, 那么

$$\ln 0.54 \approx L_2(0.54) \approx -0.6153$$

思考: 1. 如何编程?

2. 误差多大?

($\ln 0.54 = -0.616186 \dots$)

3. 次数越高越准确?



Lagrange.m

```
clc,clear

%% 数据 (data)
x0 = [0.4, 0.5, 0.6];
y0 = [-0.9163, -0.6931, -0.5108];

% x0 = [0.4, 0.5, 0.6, 0.7 0.8];
% y0 = [-0.9163, -0.6931, -0.5108, -0.3567 -0.2231];

%% 构造Lagrange函数 (Get Lagrange polynomial)
syms x

omega_vec = x*ones(size(x0)) - x0;

omega = prod(omega_vec);

omega_der = diff(omega);

Ln_vec = y0.*(omega./(x-x0))./subs(omega_der,x0);

Ln = sum(Ln_vec);

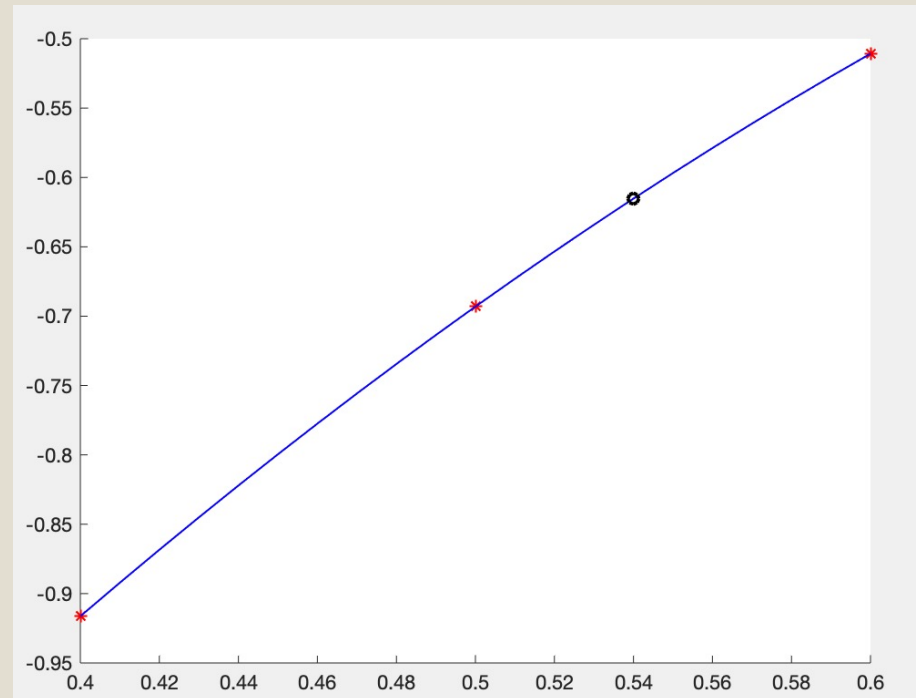
%% 计算节点近似值 (compute Ln(x^*))

fprintf('\n Ln=%s \n\n 节点0.54处的近似值为: %f\n\n',simplify(Ln),subs(Ln,0.54));

%% 画图 (plot figure)
hold on;
plot(x0,y0,'r*','Linewidth',1);
plot(0.4:0.01:0.6,subs(Ln,0.4:0.01:0.6),'b','Linewidth',1);
```

$$Ln = (1629*x)/400 - (409*x^2)/200 - 22181/10000$$

节点0.54处的近似值为: -0.615272





误差估计

若 $[a, b]$ 上 $f(x) \approx L_n(x)$, 则截断误差为:

$$R_n(x) = f(x) - L_n(x)$$

也称为插值余项.

定理 设 $f(x) \in C^n[a, b]$, $f^{(n+1)}(x)$ 在 (a, b) 内存在, 则插值余项满足:

$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x), \quad \forall x \in [a, b], \quad \xi_x \in (a, b)$$

其中 ξ_x 依赖于 x , $\omega_{n+1}(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n)$.



证明：由插值条件知： $R_n(x_i) = 0, i = 0, 1, 2, \dots, n$. 可设：

$$R_n(x) = K(x)\omega_{n+1}(x)$$

对 $\forall x \in [a, b] (x \neq x_i)$, 构造辅助函数：

$$\varphi(t) := R_n(t) - K(x)\omega_{n+1}(t) = f(t) - L_n(t) - K(x)\omega_{n+1}(t),$$

$\varphi(t)$ 在 $[a, b]$ 有 $n + 2$ 个互不相同的零点： x, x_0, x_1, \dots, x_n

由罗尔定理得： $\varphi'(t)$ 在 (a, b) 内至少有 $n + 1$ 个不同的零点

$\varphi''(t)$ 在 (a, b) 内至少有 n 个不同的零点

...

$\varphi^{(n+1)}(t)$ 在 (a, b) 内至少有 1 个零点： $\exists \xi_x \in (a, b)$, 使 $\varphi^{(n+1)}(\xi_x) = 0$.

因为

$$\begin{aligned}\varphi^{(n+1)}(t) &= R_n^{(n+1)}(t) - K(x)\omega_{n+1}^{(n+1)}(t) \\ &= f^{(n+1)}(t) - L_n^{(n+1)}(t) - K(x)(n+1)! \\ &= f^{(n+1)}(t) - K(x)(n+1)!\end{aligned}$$

所以

$$K(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!}, \quad \text{则 } R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x).$$

注记：1. 插值余项公式要求：

$$f(x) \in C^n[a, b]$$

2. ξ_x 难确定，可求插值余项的误差限：

$$\text{若 } M_{n+1} = \max_{a < x < b} |f^{(n+1)}(x)|, \text{ 则 } |R_n(x)| \leq \frac{M_{n+1}}{(n+1)!} \prod_{i=0}^n |x - x_i|$$



例2 例1用Lagrange插值法 ($n = 1, 2$) 计算 $\ln 0.54$ 时的误差.

解: 由于 $|f^{(n)}(x)| = |(-1)^n x^{-n}| = x^{-n}$,

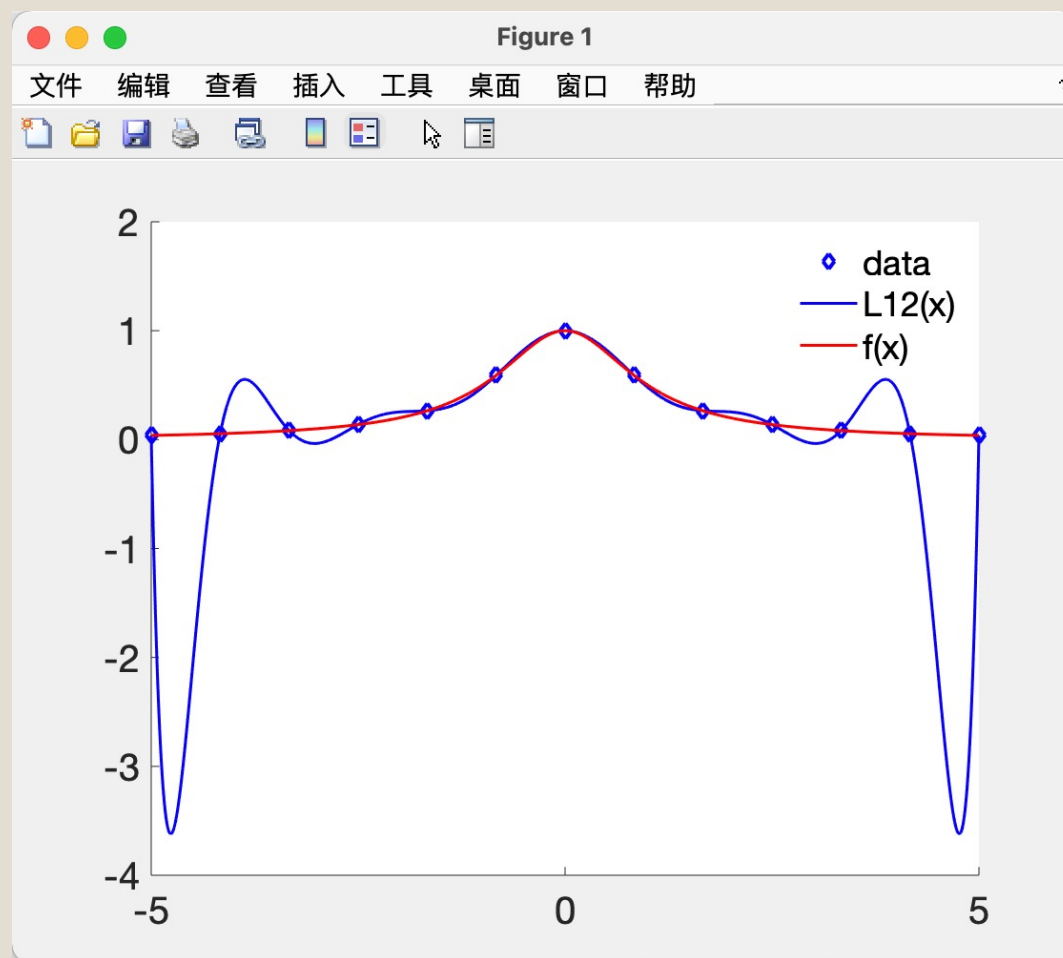
(1) 一次多项式: 取 $x_0 = 0.5, x_1 = 0.6$, 那么

$$|R_1(0.54)| \leq \frac{\max_{0.5 < x < 0.6} x^{-2}}{2!} |(0.54 - 0.5)(0.54 - 0.6)| \leq 0.048$$

(2) 二次多项式: 取 $x_0 = 0.4, x_1 = 0.5, x_2 = 0.6$, 那么

$$|R_1(0.54)| \leq \frac{\max_{0.4 < x < 0.6} x^{-3}}{3!} |(0.54 - 0.4)(0.54 - 0.5)(0.54 - 0.6)| \leq 0.000875$$

例3 已知函数 $f(x) = \frac{1}{1+x^2}$ ，在插值区间 $[-5,5]$ 取等距节点，画 $L_n(x)$ 的图像。





例4 已知 $f(x) \in C^2[a, b]$, $M_2 = \max_{x \in [a, b]} f''(x)$, 证明:

$$\max_{x \in [a, b]} \left| f(x) - \left[f(a) + \frac{f(b) - f(a)}{b - a} (x - a) \right] \right| \leq \frac{1}{8} M_2 (b - a)^2.$$

证明: $L_1(x) = f(a) + \frac{f(b) - f(a)}{b - a} (x - a)$ 是 $f(x)$ 在 $x = a, b$ 两点处的 **Lagrange** 插值多项式,

$$\max_{x \in [a, b]} \left| f(x) - \left[f(a) + \frac{f(b) - f(a)}{b - a} (x - a) \right] \right| = \max_{x \in [a, b]} |f(x) - L_1(x)|$$

$$\leq \frac{M_2}{2} \max_{x \in [a, b]} |(x - a)(x - b)| \leq \frac{1}{8} M_2 (b - a)^2.$$

Lagrange 插值基函数的性质

性质一： n 次插值多项式对次数小于等于 n 的多项式函数是精确成立的：

$$L_n(x) = f(x), \quad \text{若 } f(x) \in H_n(x).$$

性质二： 设 $f(x) = x^m, m \leq n$, 则

$$R_n(x) = x^m - \sum_{k=0}^n x_k^m l_k(x) = 0, \quad \text{所以 } x^m = \sum_{k=0}^n x_k^m l_k(x)$$

特别的, 当 $m = 0$ 时,

$$\sum_{k=0}^n l_k(x) = 1$$



例5 设 $l_k(x)$ 是插值节点 x_0, x_1, \dots, x_5 下的Lagrange插值基函数, 证明:

$$\sum_{k=0}^5 (x_k - x)^2 l_k(x) = 0.$$

证明: 由于

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^5 (x_k - x)^2 l_k(x) &= \sum_{k=0}^5 x_k^2 l_k(x) - 2x \sum_{k=0}^5 x_k l_k(x) + x^2 \sum_{k=0}^5 l_k(x) \\ &= x^2 - 2x^2 + x^2 = 0 \end{aligned}$$

思考：若增加一个节点时，Lagrange 插值多项式怎么变？

每个 $l_k(x)$ 均需**重新计算**，**计算量巨大**，**怎么办？**

4.2 Newton 插值法

目标：设计可逐次生成插值多项式的方法，即

$$P_{n+1}(x) = P_n(x) + a_{n+1}u_{n+1}(x),$$

其中 $P_{n+1}(x)$ 和 $P_n(x)$ 分别是 $n+1$ 次和 n 次插值多项式.

考虑：当 $n=1$ 时，已知 $P_1(x_0) = y_0$, $P_1(x_1) = y_1$ ，则有

点斜式： $P_1(x) = y_0 + \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}(x - x_0)$

将 $P_1(x)$ 看成零次插值 $P_0(x) = y_0$ 的修正，即 $P_1(x) = P_0(x) + a_1(x - x_0)$.



当 $n = 2$ 时, 已知 $P_2(x_0) = y_0$, $P_2(x_1) = y_1$, $P_2(x_2) = y_2$, 构造

$$P_2(x) = P_1(x) + a_2(x - x_0)(x - x_1)$$

则只需满足 $P_2(x_2) = y_2$ 即可, 由此可得

$$a_2 = \frac{P_2(x_2) - P_1(x_2)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} = \frac{\frac{f(x_2) - f(x_0)}{x_2 - x_0} - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}}{x_2 - x_1}$$

可见 $P_2(x) = P_0(x) + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1)$.

猜想:
$$P_n(x) = P_{n-1}(x) + a_n(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{n-1})$$
$$= a_0 \cdot 1 + a_1(x - x_0) + \cdots + a_n(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{n-1})$$



设插值节点为 x_0, x_1, \dots, x_n , **Newton插值法**采用的**基函数**为:

$$\omega_0(x) = 1$$

$$\omega_1(x) = x - x_0$$

$$\omega_2(x) = (x - x_0)(x - x_1)$$

...

$$\omega_n(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{n-1})$$

并称 $N_n(x) = \sum_{k=0}^n a_k \omega_k(x)$ 为**Newton插值多项式**, 其中 a_n 为差商 (均差).

优势: 增加一个插值节点时, **Newton插值多项式**仅增加一项:

$$N_n(x) = N_{n-1}(x) + a_n \omega_n(x)$$

差商的定义

函数 $f(x)$ 关于点 x_i, x_j 的一阶差商: $f[x_i, x_j] = \frac{f(x_j) - f(x_i)}{x_j - x_i}$

函数 $f(x)$ 关于点 x_i, x_j, x_k 的二阶差商: $f[x_i, x_j, x_k] = \frac{f[x_j, x_k] - f[x_i, x_j]}{x_k - x_i}$

函数 $f(x)$ 关于点 x_0, x_1, \dots, x_k 的 k 阶差商:

$$f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \frac{f[x_1, x_2, \dots, x_k] - f[x_0, x_1, \dots, x_{k-1}]}{x_k - x_0}$$



差商的基本性质

思考：如何证明？

性质一：差商可表示为函数值的线性组合，

$$f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \sum_{j=0}^k \frac{f(x_j)}{(x_j - x_0) \cdots (x_j - x_{j-1})(x_j - x_{j+1}) \cdots (x_j - x_k)} = \sum_{j=0}^k \frac{f(x_j)}{\omega'_{k+1}(x_j)}$$

可见，差商具有对称性，即差商与节点排序无关

$$f[x_0, x_1, \dots, x_k] = f[x_{j_0}, x_{j_1}, \dots, x_{j_k}], \quad j_0, j_1, \dots, j_k \text{ 是 } 0, 1, \dots, k \text{ 的一个任意排列}$$

性质二：若 $f(x)$ 在 $[a, b]$ 上具有 k 阶导数，

$$f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \frac{f^{(k)}(\xi)}{k!}, \quad \exists \xi \in (a, b)$$

差商表

注记: $f[x_0, x_1, \dots, x_k]$ 即为 a_k

表2-8

x_k	$f(x_k)$	一阶均差	二阶均差	三阶均差	四阶均差
x_0	$f(x_0)$				
x_1	$f(x_1)$	$f[x_0, x_1]$			
x_2	$f(x_2)$	$f[x_1, x_2]$	$f[x_0, x_1, x_2]$		
x_3	$f(x_3)$	$f[x_2, x_3]$	$f[x_1, x_2, x_3]$	$f[x_0, x_1, x_2, x_3]$	
x_4	$f(x_4)$	$f[x_3, x_4]$	$f[x_2, x_3, x_4]$	$f[x_1, x_2, x_3, x_4]$	$f[x_0, x_1, x_2, x_3, x_4]$
\vdots	\vdots	\vdots	\vdots	\vdots	\vdots



Newton 插值公式

由差商定义可知

$$f(x) = f(x_0) + f[x, x_0](x - x_0)$$

$$f[x, x_0] = f[x_0, x_1] + f[x, x_0, x_1](x - x_1)$$

$$f[x, x_0, x_1] = f[x_0, x_1, x_2] + f[x, x_0, x_1, x_2](x - x_2)$$

.....

$$f(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1) + \dots$$
$$+ f[x_0, x_1, \dots, x_n](x - x_0) \cdots (x - x_{n-1})$$

$N_n(x)$

$$+ f[x, x_0, x_1, \dots, x_n](x - x_0) \cdots (x - x_{n-1})(x - x_n)$$

$R_n(x)$



Newton 插值 VS Lagrange 插值

思考：优劣对比

由于 $f(x)$ 关于 x_0, x_1, \dots, x_n 的 n 次插值多项式**存在且唯一**！所以

$N_n(x) = L_n(x)$ ，且**余项相同**，即

$$f[x, x_0, x_1, \dots, x_n] \omega_{n+1}(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x), \quad \xi_x \in (a, b)$$

那么

$$f[x, x_0, x_1, \dots, x_n] = \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!}, \quad \xi_x \in (a, b)$$

性质二得证！



例6 已知函数 $\ln x$ 的信息如下

思考：如何编程实现？

x	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8
$\ln x$	-0.9163	-0.6931	-0.5108	-0.3567	-0.2231

用Newton插值法计算 $\ln 0.54$ 的近似值.

解：取 $x_0 = 0.5, x_1 = 0.6, x_2 = 0.4$ ，差商表如图

x_i	$f(x_i)$	一阶	二阶
0.5	-0.6931		
0.6	-0.5108	1.8230	
0.4	-0.9163	2.0275	-2.0450

$$N_1(x) = -0.6931 + 1.8230(x - 0.5),$$

$$N_2(x) = -0.6931 + 1.8230(x - 0.5) - 2.0450(x - 0.5)(x - 0.6),$$

$$N_1(0.54) = -0.6202, N_2(0.54) = -0.6152$$



Ch2_ex6.m

```
clc,clear

%% 初始化
A = zeros(3,4);
A(:,1) = [0.5,0.6,0.4];
A(:,2) = [-0.6931,-0.5108,-0.9163];

%% 计算差商
for m = 3:size(A,2)
    A(m-1:end,m) = diff( A(m-2:end,m-1) )./diff( A(1:m-2:end,1) );
end

%% 牛顿插值多项式
syms x

%% 牛顿插值多项式: 无for循环
B = [ 1; x - A(1:end-1,1) ];
C = B * ones( size(B') );
D = triu(ones(size(C)),0);
E = D.*C + tril(ones(size(C)),-1);
N = prod(E) * diag(A(:,2:end));

%% 输出
fprintf('\t x \tf(x) \t一阶差商 \t二阶差商\n')
disp(A);
fprintf('N(x)=%s\n',vpa(simplify(N)));
fprintf('N(0.54)=%s\n',vpa(subs(N,0.54)));
```

for 循环?

x	f(x)	一阶差商	二阶差商
0.5000	-0.6931	0	0
0.6000	-0.5108	1.8230	0
0.4000	-0.9163	2.0275	-2.0450

$$N(x)=4.0725*x - 2.045*x^2 - 2.2181$$
$$N(0.54)=-0.615272$$

(向前) 差分

实际中，常采用等距节点：

$$x_k = x_0 + kh, \quad k = 1, 2, \dots, n.$$

定义： $f(x)$ 在 x_k 处步长为 h 的一阶（向前）差分为：

$$\Delta f_k = f(x_k + h) - f(x_k)$$

类似的，二阶（向前）差分： $\Delta^2 f_k = \Delta(\Delta f_k) = \Delta f_{k+1} - \Delta f_k, \dots$

n 阶（向前）差分： $\Delta^n f_k = \Delta(\Delta^{n-1} f_k) = \Delta^{n-1} f_{k+1} - \Delta^{n-1} f_k$



定义不变算子 \mathbf{I} 和位移算子 \mathbf{E} : $\mathbf{I}f_k = f_k$, $\mathbf{E}f_k = f_{k+1}$, 那么

$$\Delta f_k = f_{k+1} - f_k = \mathbf{E}f_k - \mathbf{I}f_k = (\mathbf{E} - \mathbf{I})f_k$$

$$\Delta^n f_k = (\mathbf{E} - \mathbf{I})^n f_k = \left[\sum_{i=0}^n (-1)^i \binom{n}{i} \mathbf{E}^{n-i} \right] f_k = \sum_{i=0}^n (-1)^i \frac{n(n-1)\cdots(n-i+1)}{i!} f_{n+k-i}$$

反之,

$$f_{n+k} = \mathbf{E}^n f_k = (\mathbf{I} + \Delta)^n f_k = \left[\sum_{i=0}^n \binom{n}{i} \Delta^i \right] f_k = \sum_{i=0}^n \frac{n(n-1)\cdots(n-i+1)}{i!} \Delta^i f_k$$



差分、差商与导数

$$f[x_k, x_{k+1}] = \frac{f(x_{k+1}) - f(x_k)}{x_{k+1} - x_k} = \frac{\Delta f_k}{h}$$

$$\begin{aligned}\Delta^m f_k &= m! h^m f[x_k, x_{k+1}, \dots, x_{k+m}] \\ &= m! h^m \frac{f^{(m)}(\xi_x)}{m!} \\ &= h^m f^{(m)}(\xi_x), \quad \xi_x \in (x_k, x_{k+m})\end{aligned}$$

$$f[x_k, x_{k+1}, x_{k+2}] = \frac{f[x_{k+1}, x_{k+2}] - f[x_k, x_{k+1}]}{x_{k+2} - x_k} = \frac{1}{2} \frac{\Delta^2 f_k}{h^2}$$

$$f[x_k, x_{k+1}, x_{k+2}, x_{k+3}] = \frac{f[x_{k+1}, x_{k+2}, x_{k+3}] - f[x_k, x_{k+1}, x_{k+2}]}{x_{k+3} - x_k} = \frac{1}{3!} \frac{\Delta^3 f_k}{h^3}$$

推论: $f[x_k, x_{k+1}, \dots, x_{k+m}] = \frac{1}{m!} \frac{\Delta^m f_k}{h^m}$

差分表

f_k	Δ	Δ^2	Δ^3	Δ^4	\dots
f_0	Δf_0				
f_1	Δf_1	$\Delta^2 f_0$	$\Delta^3 f_0$		
f_2	Δf_2	$\Delta^2 f_1$	$\Delta^3 f_1$	$\Delta^4 f_0$	
f_3	Δf_3	$\Delta^2 f_2$	\vdots	\vdots	\vdots
f_4	\vdots	\vdots	\vdots		
\vdots					

差分形式的 Newton 插值

$$a_k = f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \frac{\Delta^k f_0}{k! h^k}$$

$$\omega_k = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{k-1}) = t(t-1) \cdots (t-k+1)h^k \quad (x = x_0 + th)$$

$$N_n(x) = N_n(x_0 + th) = a_0\omega_0(x) + a_1\omega_1(x) + \cdots + a_n\omega_n(x)$$

$$= f_0 + \frac{t}{1!} \Delta f_0 + \frac{t(t-1)}{2!} \Delta^2 f_0 + \cdots + \frac{t(t-1) \cdots (t-n+1)}{n!} \Delta^n f_0$$

$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} t(t-1) \cdots (t-n)h^{n+1}, \quad \xi \in (x_0, x_n)$$



例7 已知 $\cos x$ 在等距节点 $0, 0.1, 0.2, 0.3, 0.4, 0.5$ 处的函数值, 用4次Newton插值公式计算 $\cos(0.048)$ 的近似值并估计误差.

思考: 如何编程实现? (Ch2_ex7.m)

解:

表 2-3 差分表

x_k	$f(x_k)$	Δf	$\Delta^2 f$	$\Delta^3 f$	$\Delta^4 f$	$\Delta^5 f$
0.00	1.00000					
		-0.00500				
0.10	0.99500		-0.00993			
		-0.01493		0.00013		
0.20	0.98007		-0.00980		0.00012	
		-0.02473		0.00025		-0.00002
0.30	0.95534		-0.00955		0.00010	
		-0.03428		0.00035		
0.40	0.92106		-0.00920			
		-0.4348				
0.50	0.87758					

$$x = 0.048, \quad t = \frac{x - x_0}{h} = 0.48$$

$$\cos 0.048 \approx N_4(0.048) = 0.9984$$

$$|R_4(0.048)| \leq \frac{h^5 \max_{x \in [0, 0.5]} \sin x}{5!} |t(t-1) \cdots (t-4)|$$

$$\leq 1.3433 \times 10^{-7}$$

知识拓展——差分

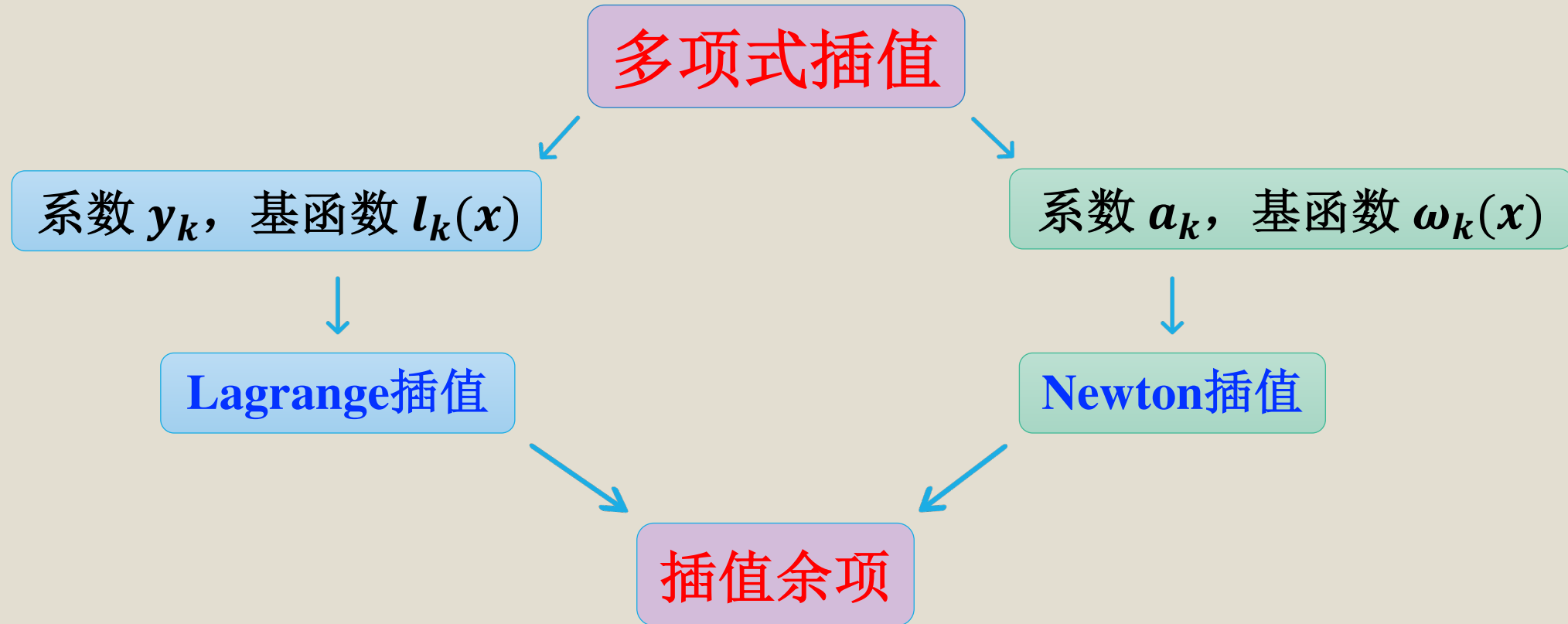
一阶向前差分为: $\Delta f_k = f(x_k + h) - f(x_k)$, $\Delta^n f_k = \Delta^{n-1} f_{k+1} - \Delta^{n-1} f_k$

一阶向后差分为: $\nabla f_k = f(x_k) - f(x_k - h)$, $\nabla^n f_k = \nabla^{n-1} f_k - \nabla^{n-1} f_{k-1}$

一阶中心差分为: $\delta f_k = f\left(x_k + \frac{h}{2}\right) - f\left(x_k - \frac{h}{2}\right)$, $\delta^n f_k = \delta^{n-1} f_{k+\frac{1}{2}} - \delta^{n-1} f_{k-\frac{1}{2}}$

应用: 有限差分方法 \Rightarrow 微分方程数值求解

小结





习题与编程题见课程网页：



1、参考书目

- [1] 《第三种科学方法：计算机时代的科学计算》，石忠慈著，清华大学出版社，2000
- [2] 《数值分析》，张平文等著，北京大学出版社，2007
- [3] 《数值分析》，冯烟利等译，高等教育出版社，2005

2、网络学习资源

- (1) <https://www.icourse163.org/course/NEU-1002089009?from=searchPage> 《数值分析》精品课程
- (2) https://uk.mathworks.com/help/pdf_doc/matlab/getstart.pdf (MATLAB入门)
- (3) <https://www.icourse163.org/course/CSU-1002475002?from=searchPage> 《科学计算与MATLAB语言》精品课程

3、拓展性参考文献

- [1] 王康等，基于二阶牛顿插值的图像自适应缩放设计及实现[J]，计算机应用与软件，2020(37): 132-140.