

第四章 数值积分与数值微分

——引言与Newton-Cotes公式

刘可伋

上海财经大学 数学学院

一、问题引入



区域 → 面积



曲线 → 长度



速度 → 路程

二、问题剖析

$$I = \int_a^b f(x) dx$$

若 $f(x)$ 原函数为 $F(x)$ ，由 **Newton-Leibnitz** 公式：

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$


$$\begin{aligned} & \frac{1}{3} \arctan x + \frac{1}{6} \arctan \left(x - \frac{1}{x} \right) \\ & + \frac{1}{4\sqrt{3}} \ln \frac{x^2 + \sqrt{3}x + 1}{x^2 - \sqrt{3}x + 1} + C \end{aligned}$$

考虑： $f(x) = \frac{\sin x}{x}$ ， $f(x) = e^{x^2}$ ， $f(x) = \sqrt{1 + k^2 \sin x^2}$ ， $f(x) = \frac{1}{1 + x^6}$ ↑ 原函数

方法 1:

如何确定？

积分中值定理: $\int_a^b f(x) dx = f(\xi)(b-a), \xi \in (a, b)$



方法 2: 回到积分定义!

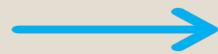
梯形公式

1. 划分 (化整为零)

2. 近似 (以直代曲)

3. 求和 (积零为整)

4. 极限 (抛光磨平)



近似

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{f(a) + f(b)}{2} (b - a)$$

$$\int_a^b f(x) dx \approx f\left(\frac{a+b}{2}\right) (b - a)$$

中矩形公式

三、机械求积公式

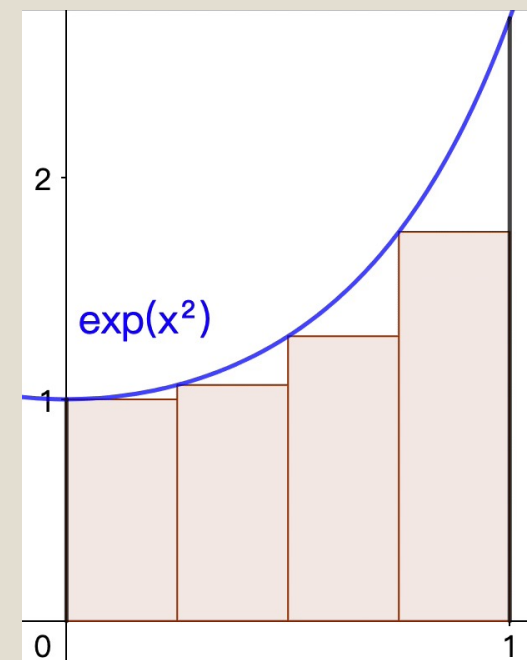
若取离散点

$$a \leq x_0 < x_1 < \cdots < x_n \leq b$$

上函数值的加权平均作为 $f(\xi)$ 的近似值，那么

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{i=0}^n A_i f(x_i)$$

$$\int_0^1 e^{x^2} dx \approx \sum_{k=0}^n \frac{1}{n} e^{\left(\frac{k}{n}\right)^2}$$



称为机械求积公式， A_i 称为求积系数（权）， x_i 称为求积节点。


四、代数精度

定义 若求积公式对次数不超过 m 的**多项式**都**准确成立**，但对 $m + 1$ 次**多项式****不准确成立**，则称该求积公式具有 m 次**代数精度**。

代数精度验证方法：

- (1) 将 $1, x, x^2, \dots, x^m$ 依次代入，公式**准确成立**
- (2) 将 x^{m+1} 代入，公式**不准确成立**

注记： 1. **代数精度**是衡量**精确程度**的重要指标
2. **梯形公式**和**中矩形公式**：**1**次代数精度


$$\left\{ \begin{array}{l} \sum_{k=0}^n A_k = b - a \text{ (系数和=区间长度)} \\ \sum_{k=0}^n A_k x_k = \frac{1}{2} (b^2 - a^2) \\ \vdots \\ \sum_{k=0}^n A_k x_k^m = \frac{1}{m+1} (b^{m+1} - a^{m+1}) \end{array} \right.$$

思考： A_k 存在唯一吗？

例1 试确定 A_i 使得以下求积公式具有最高代数精度

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx A_0 f(-1) + A_1 f(0) + A_2 f(1)$$

解：将 $1, x, x^2$ 代入求积公式，

$$\begin{cases} A_0 + A_1 + A_2 = 2 \\ -A_0 + A_2 = 0 \\ A_0 + A_2 = \frac{2}{3} \end{cases}, \text{ 得 } A_0 = \frac{1}{3}, A_1 = \frac{4}{3}, A_2 = \frac{1}{3}$$

所以 $\int_{-1}^1 f(x) dx \approx \frac{1}{3} f(-1) + \frac{4}{3} f(0) + \frac{1}{3} f(1)$

对 x^3 仍准确成立，但对 x^4 不成立
故代数精度为 3 次.

例2 试确定 A_i 使得以下求积公式具有最高代数精度

$$\int_0^1 f(x) dx \approx A_0 f(0) + A_1 f(1) + B_0 f'(0)$$

解：将 $1, x, x^2$ 代入求积公式，

$$\begin{cases} A_0 + A_1 = 1 \\ A_1 + B_0 = 0.5 \\ A_1 = \frac{1}{3} \end{cases}, \text{ 得 } A_0 = \frac{2}{3}, A_1 = \frac{1}{3}, B_0 = \frac{1}{6}$$

$$\text{所以 } \int_0^1 f(x) dx \approx \frac{2}{3} f(0) + \frac{1}{3} f(1) + \frac{1}{6} f'(0)$$

对 x^3 不成立，故代数精度为 2 次

五、插值型求积公式

定义 用**插值多项式**代替原函数，得到的求积公式即为**插值型求积公式**

已知求积节点 $a \leq x_0 < x_1 < \cdots < x_n \leq b$ 及 $f(x_i)$ ，构造 n 次插值多项式

$$L_n = \sum_{i=0}^n l_i(x) f(x_i)$$

那么

$$\int_a^b f(x) dx \approx \int_a^b L_n(x) dx = \sum_{i=0}^n \left(\int_a^b l_i(x) dx \right) f(x_i) := \sum_{i=0}^n A_i f(x_i)$$

余项（误差）：

$$R[f] = \int_a^b (f(x) - L_n(x)) dx = \int_a^b R_n(x) dx$$

其中

$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n)$$

定理：机械求积公式至少具有 n 次代数精度 \longleftrightarrow 插值型求积公式

六、收敛性与稳定性

定义： 设求积节点 $a \leq x_0 < x_1 < \cdots < x_n \leq b$ ，若机械求积公式满足

$$\lim_{h \rightarrow 0} \sum_{i=0}^n A_i f(x_i) = \int_a^b f(x) dx$$

其中 $h = \max_{1 \leq i \leq n} \{x_i - x_{i-1}\}$ ，则称其**收敛**。

定义： 对 $\forall \varepsilon > 0$ ，若 $\exists \delta > 0$ ，当 $|\tilde{f}_i - f(x_i)| \leq \delta$ ($i = 0, 1, \dots, n$) 时，

$$\left| \sum_{i=0}^n A_i \tilde{f}_i - \sum_{i=0}^n A_i f(x_i) \right| \leq \varepsilon$$

则称求积公式**稳定**。

定理：若 $A_i > 0$ ($i = 0, 1, \dots, n$)，则求积公式

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{i=0}^n A_i f(x_i)$$

是稳定的。

提示：

$$\left| \sum_{i=0}^n A_i [\tilde{f}_i - f(x_i)] \right| \leq \sum_{i=0}^n |A_i| |\tilde{f}_i - f(x_i)|$$
$$\leq \delta \sum_{i=0}^n A_i = \delta(b-a) = \varepsilon \quad (\text{设 } \delta = \frac{\varepsilon}{b-a})$$

注记：

1. 收敛：求积公式可以用
2. 稳定：求积公式可以放心用

七、Newton-Cotes 公式

定义： 基于等距节点的插值型求积公式称为 **Newton-Cotes 公式**.

积分区间： $[a, b]$ ，求积节点： $x_i = a + i \cdot h$ ， $h = (b - a)/n$

N-C求积公式：

$$\int_a^b f(x) dx \approx (b - a) \sum_{i=0}^n C_i^{(n)} f(x_i)$$

Cotes系数

$$C_i^{(n)} = \frac{1}{b - a} \int_a^b l_i^{(n)}(x) dx = \frac{h}{b - a} \int_0^n \prod_{\substack{k=0 \\ k \neq i}}^n \frac{t - k}{i - k} dt = \frac{1}{n} \frac{(-1)^{n-i}}{i! (n - i)!} \int_0^n \prod_{\substack{k=0 \\ k \neq i}}^n (t - k) dt$$

(1) 梯形公式: $n = 1$ 时, $C_0^{(1)} = C_1^{(1)} = \frac{1}{2}$

$$T := \int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)]$$

代数精度 1

(2) Simpson公式: $n = 2$ 时, $C_0^{(2)} = \frac{1}{6}$, $C_1^{(2)} = \frac{2}{3}$, $C_2^{(2)} = \frac{1}{6}$

$$S := \int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right]$$

代数精度 3

(3) **Cotes公式**: $n = 4$ 时,

$$C_0^{(4)} = \frac{7}{90}, \quad C_1^{(4)} = \frac{32}{90}, \quad C_2^{(4)} = \frac{12}{90}, \quad C_3^{(4)} = \frac{32}{90}, \quad C_4^{(4)} = \frac{7}{90}$$

$$\mathbf{C} := \int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{90} [7f(x_0) + 32f(x_1) + 12f(x_2) + 32f(x_3) + 7f(x_4)]$$

代数精度 **5**

Cotes 系数特点（部分系数见104页表4-1）：

$$(1) \sum_{i=0}^n C_i^{(n)} = 1, \text{ 其中 } C_i^{(n)} = \frac{1}{b-a} \int_a^b l_i^{(n)}(x) dx$$

$$(2) C_i^{(n)} = C_{n-i}^{(n)}$$

(3) 当 $n \geq 8$ 时，系数出现负数，**不稳定**，并且 n 较大时，会有**Runge现象**，

无法保证收敛性.

注记：一般采用**低阶稳定**的N-C求积公式（ $n \leq 7$ ）

7.1 Newton-Cotes 公式的代数精度

定理： n 阶 N-C 公式至少有 n 次代数精度.

定理： 当 n 为偶数时，N-C 公式至少有 $n + 1$ 次代数精度.

证明： 考虑 $f(x) = x^{n+1}$, $x = a + th$, $x_i = a + ih$

$$R[f] = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \prod_{i=0}^n (x - x_i) dx = \int_a^b \prod_{i=0}^n (x - x_i) dx = h^{n+2} \int_0^n \prod_{i=0}^n (t - i) dt$$

若 n 为偶数，则 $n/2$ 为整数，令 $t = u + n/2$ ，则

$$R[f] = h^{n+2} \int_{-\frac{n}{2}}^{\frac{n}{2}} \prod_{i=0}^n \left(u + \frac{n}{2} - i\right) du = 0$$

思考：为什么？

7.2 求积公式的余项

$$R[f] = \int_a^b f(x) dx - I(f) = K f^{(m+1)}(\xi), \quad I(f) \text{ 为代数精度 } m \text{ 的求积公式}$$

(1) 梯形公式

思考: $\int_0^1 f(x) dx \approx A_0 f(0) + A_1 f(1) + B_0 f'(0)$ 的余项

$$R[f] = -\frac{1}{12} (b-a)^3 f''(\xi)$$

(2) Simpson 公式

$$R[f] = -\frac{(b-a)^5}{2880} f^{(4)}(\xi)$$

定理 Newton-Cotes 公式的余项可分为以下两种情况

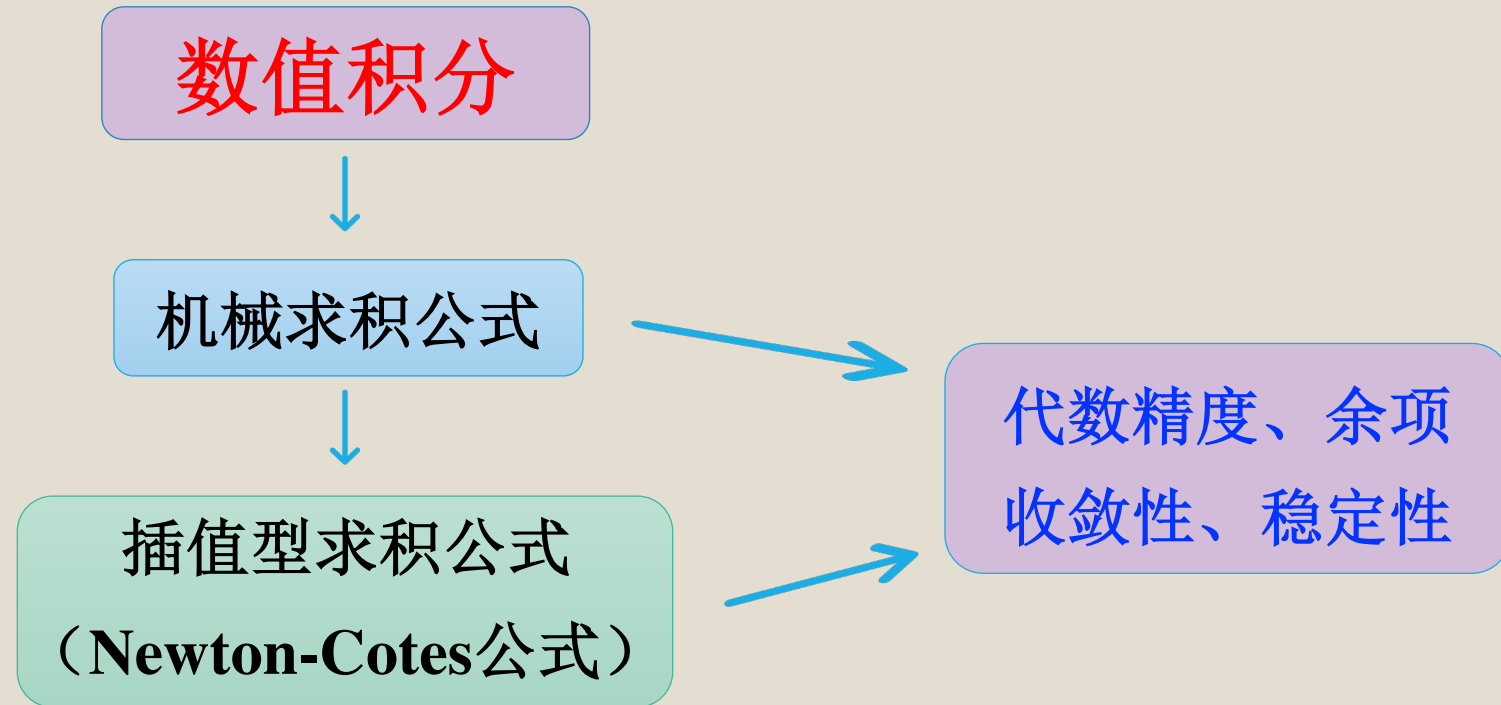
(1) 当 n 为**奇数**时, 设 $f(x) \in C^{n+1}[a, b]$

$$R[f] = \frac{h^{n+2} f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \int_0^n t(t-1)(t-2) \cdots (t-n) dt, \quad \xi \in (a, b)$$

(2) 当 n 为**偶数**时, 设 $f(x) \in C^{n+2}[a, b]$

$$R[f] = \frac{h^{n+3} f^{(n+2)}(\xi)}{(n+2)!} \int_0^n t^2(t-1)(t-2) \cdots (t-n) dt, \quad \xi \in (a, b)$$

小结





习题与编程题见课程网页：



1、参考书目

- [1] 《第三种科学方法：计算机时代的科学计算》，石忠慈著，清华大学出版社，2000
- [2] 《数值分析》，张平文等著，北京大学出版社，2007
- [3] 《数值分析》，冯烟利等译，高等教育出版社，2005

2、网络学习资源

- (1) <https://www.icourse163.org/course/NEU-1002089009?from=searchPage> 《数值分析》精品课程
- (2) https://uk.mathworks.com/help/pdf_doc/matlab/getstart.pdf (MATLAB入门)
- (3) <https://www.icourse163.org/course/CSU-1002475002?from=searchPage> 《科学计算与MATLAB语言》精品课程

3、拓展性参考文献

- [1] K. Liu et. al, A Multilevel Sampling Algorithm for Locating Inhomogeneous Media, Inverse Problems 29 (2013), 09500.